



Semantik der Aktivitätsdiagramme

Tong Tong

Betreuerin: Dr. María Victoria Cengarle





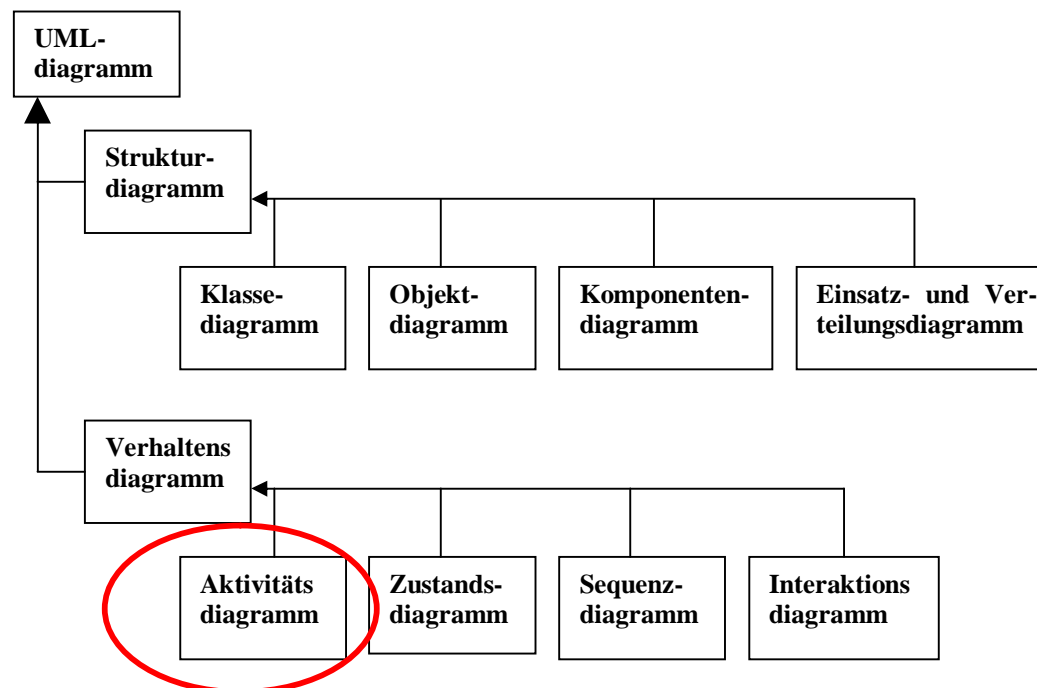
Gliederung

- n Einleitung
 - § Motivation
 - § Definition
- n Die Syntax der Aktivitätsdiagramme
 - § Abstrakte Syntax
 - § Konkrete Syntax
- n Semantik der Aktivitätsdiagramme
 - § Grundlegende Definitionen
 - § Semantik der Kontrollflüsse
 - § Semantik der Aufruf Aktivitäten
- n Konklusion



Einleitung

- n Die Unified Modeling Language (UML)
 - n Von OMG (Object Management Group)
- 1997 Version 1.1 → 1999 Version 1.3 → demnächst Version 2.0





Motivation

- n grafische Darstellung
- n Darstellung komplexer Abläufe

Deshalb werden Aktivitätsdiagramme als Sprache zur Definition von Abläufen genannt.



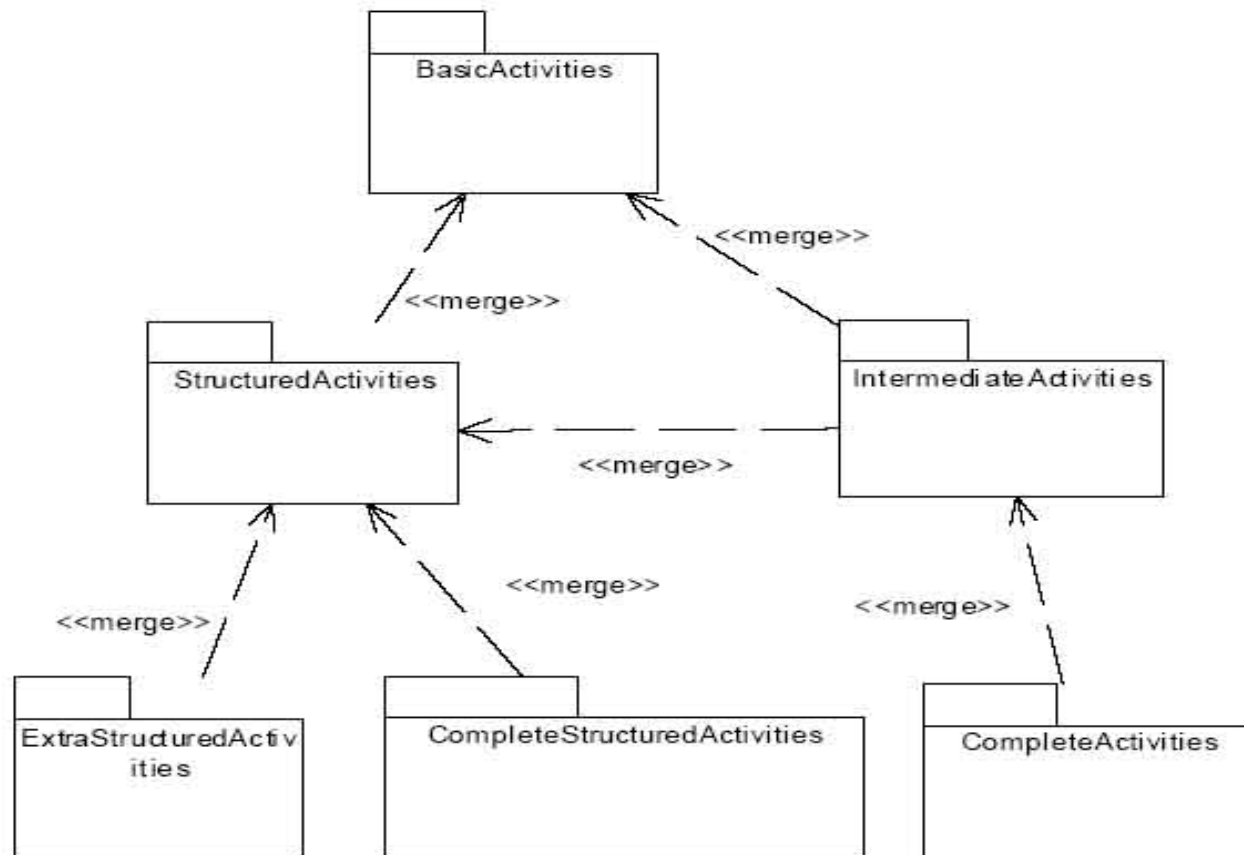
Definition

- n Ein Aktivitätsdiagramm besteht aus
 - n Knoten
 - n Kontrollknoten (Start- und Endknoten, u.s.w.)
 - n Objektknoten
 - n Aktionen
 - n Kanten
 - n Kontrollflüsse
 - n Objektflüsse
- n <Name, <Aktivitätsknoten, Aktivitätskanten>>



Abstrakte Syntax

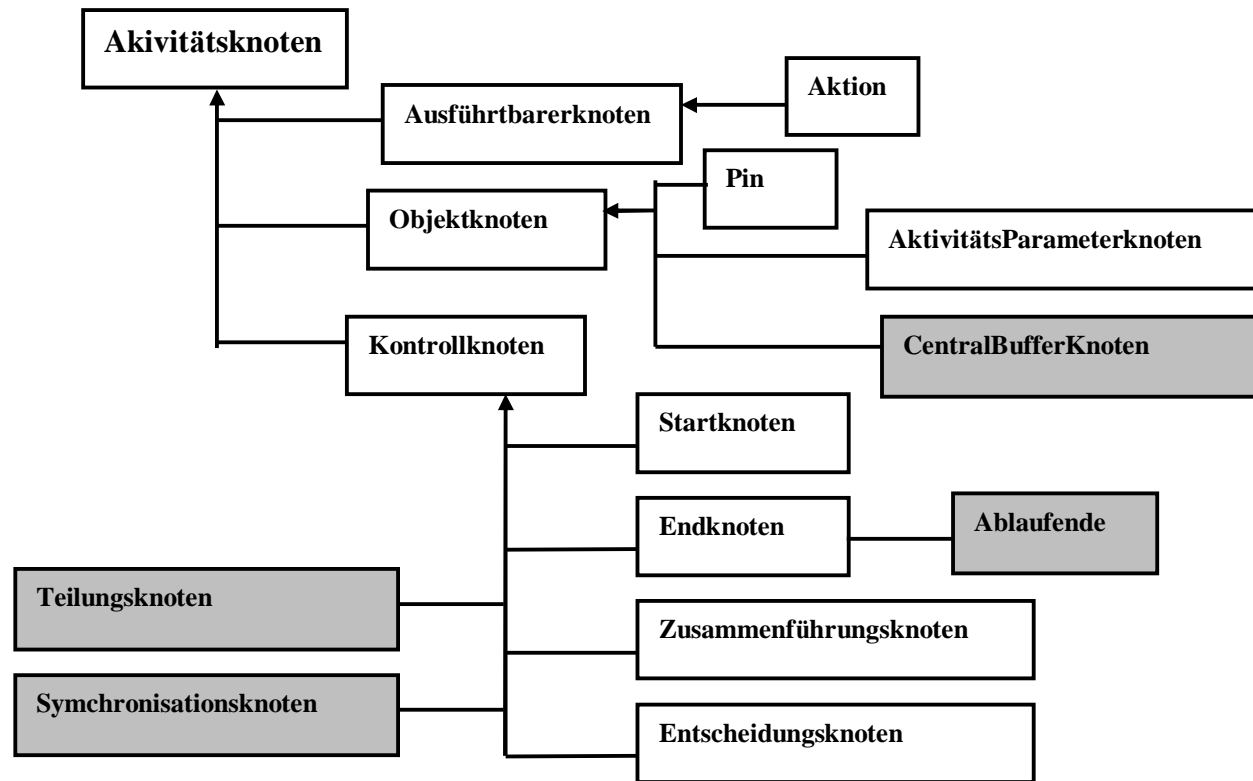
n Die Struktur von sechs Ebenen





Abstrakte Syntax

n BasicActivities und IntermediateActivities







Konkrete Syntax

n Aktivitätskanten \longrightarrow

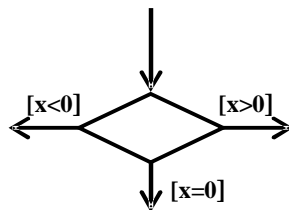
n Aktivitätsknoten

n Ausführbarer Knoten: 

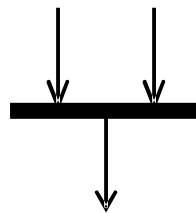
n CallBehaviorAktion: 

n Objektknoten:  $\xrightarrow{\text{Objekt [Zustand]}}$ oder 

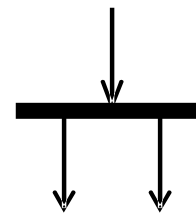
n Kontrollknoten:  Startknoten  Endknoten



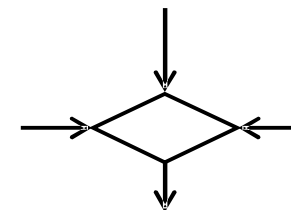
Entscheidungsknoten



Synchronisationssknoten



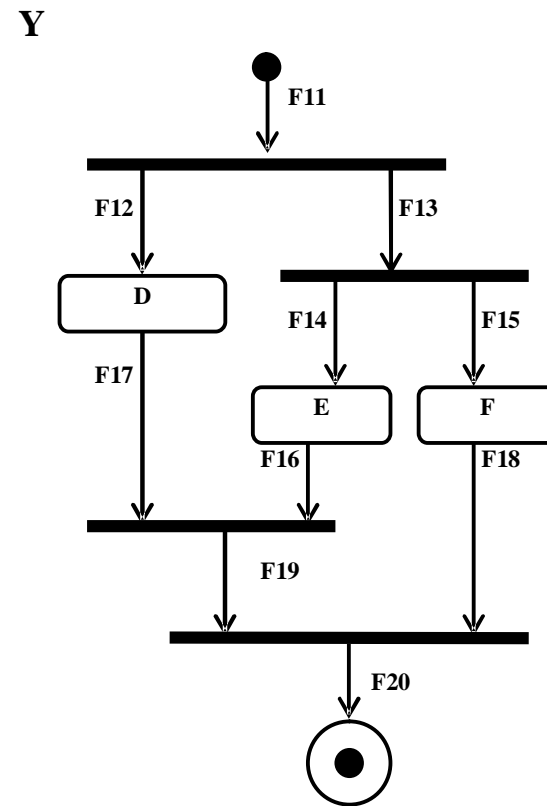
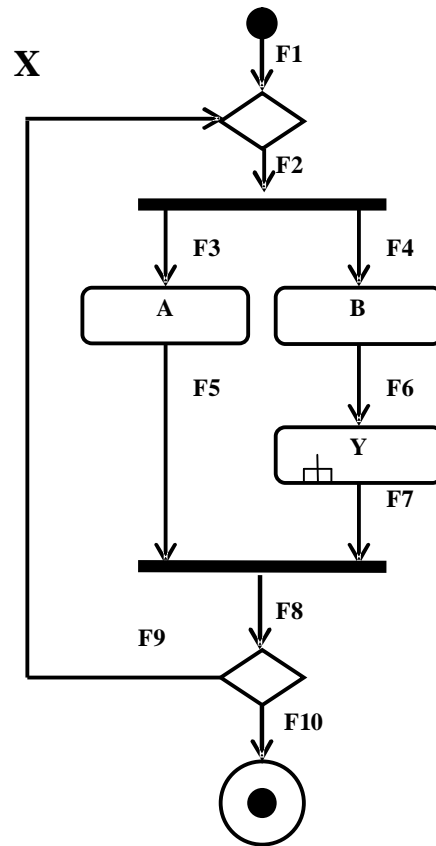
Teilungssknoten



Zusammenführungsknoten



Ein Beispiel





Petri-Netze

- n 1962 von C.A. Petri,
- n ermöglichen eine Graphen-orientierte Beschreibung verteilter Systeme und deren Abläufe,
- n führen zu einer Theorie zur Analyse und Entwicklung nebenläufiger System.



Petri-Netze

n Struktur Definition

Ein Petri-Netz ist ein Tripel $\langle P, T, A \rangle$ mit:

n $P \cap T = \emptyset$, P ist eine endliche Menge von Stellen,

T ist eine endliche Menge von Transitionen.

n $A \subseteq P \times T \cup T \times P$ ist eine endliche Menge von Kanten.

n Eine Kapazität $c: P \rightarrow \mathbb{N} \cup \{\infty\}$

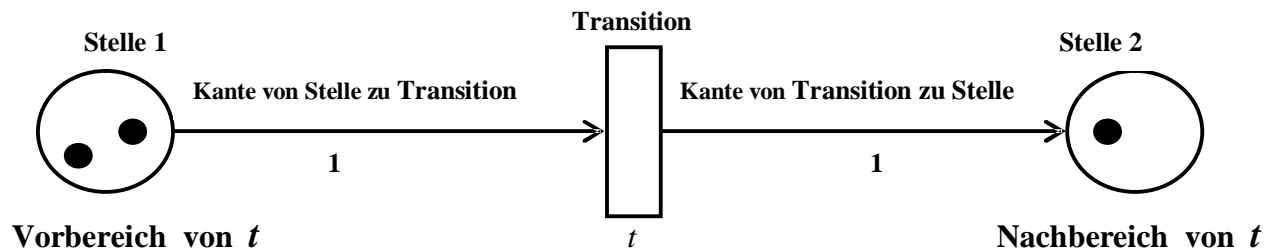
Eine Gewichtung $w: A \rightarrow \mathbb{N} \cup \{0\}$

Eine Markierung $m: P \rightarrow \mathbb{N}$ mit $m(p) \leq c(p)$ für alle $p \in P$

n Für Netz-Element $x \in X = P \cup T$

$\cdot x = \{ y \mid \langle y, x \rangle \in A \}$

$x \cdot = \{ y \mid \langle x, y \rangle \in A \}$





Vollständige Petri-Netze

n Struktur Definition

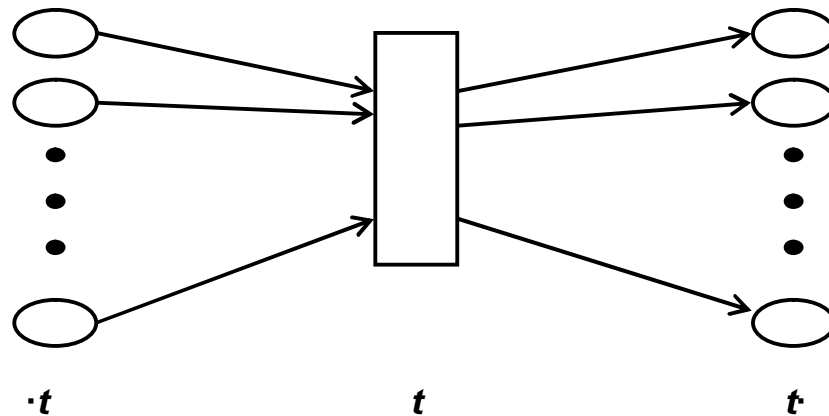
- n Ein Quintupel $N = \langle P, T, A, \bar{m}, \underline{m} \rangle$ ist ein Vollständiges Petri-Netz, wenn $\langle P, T, A \rangle$ ein Petri-Netz ist, \bar{m} die Startmarkierung ist, und \underline{m} die Endmarkierung ist.



Vollständige Petri-Netze

n Verhalten Definition

$$N = \langle P, T, A, \bar{m}, \underline{m} \rangle$$



t kann schalten, wenn:

$$m(p) \geq w(\langle p, t \rangle) \text{ für alle } p \in \cdot t$$

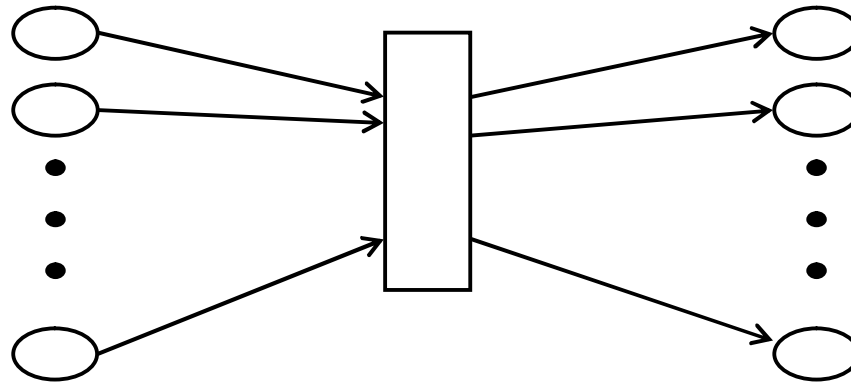
$$c(q) \geq w(\langle t, q \rangle) + m(q) \text{ für alle } q \in t \cdot$$



Vollständige Petri-Netze

n Verhalten Definition

$$N = \langle P, T, A, \bar{m}, \underline{m} \rangle, m \stackrel{t}{\rightarrow} m'$$



$$\begin{array}{ccc} \cdot t & t & t \\ m'(p) = m(p) - w(\langle p, t \rangle) & \text{für alle } p \in \cdot t & \end{array}$$

$$m'(q) = m(q) + w(\langle t, q \rangle) \quad \text{für alle } q \in t$$

$$N: \bar{m} = m_0 \rightarrow m_0' = m_1 \rightarrow m_1' = \dots \rightarrow m_n = \underline{m}$$



Prozedurale Petri-Netze

- n Struktur Definition: $NS = \langle N, \rho \rangle$
 - n N endl. Menge Vollständiger Petri-Netze jeweils mit zusätzlichen partiellen Funktion $act_N: T_N \rightarrow A$
 - n $\rho: T_N \rightarrow N$ partieller Funktion für Aufruf. ($T_N = \bigcup_{N \in N} T_N$)
 - n Zustände von NS sind Elemente von $C \times I \times M \times F$:
 - n C enthält die Aufruf-Transitionen
 - n I ist die Menge der eindeutigen Instanzidentifikatoren
 - n M ist die Menge der Netzmarkierungen
 - n F ist die Menge der aktuellen Aufrufe.



Prozedurale Petri-Netze

n Verhaltens Definition

n Definition für normale Transitionen:

- n Transition t ist nicht gehört zu $\text{dom}(\rho)$ und schaltbereich in Zustand s .
- n wenn $\langle c, i, m, f \rangle$ zu s gehört, und entweder t zu $T_{\rho(c)}$ gehört oder $c = \perp$, wird der neue Zustand s' durch t erzeugt mit $s' = s - \langle c, i, m, f \rangle + \langle c, i, m', f \rangle$.



Prozedurale Petri-Netze

n Verhaltens Definition

n Definition für prozedurale Aufruf-Transitionen:

n Eine Transition t ($t \in \text{dom}(\rho)$) in Zustand s kann eine prozedurale Aufruf-Transition sein: $s \xrightarrow{t_{\text{call}}}$

n Wenn t schaltet, werden eine neue Instanz i' und ein neuer Zustand s' erzeugt: $s \xrightarrow{t_{\text{call}}^{i'}} s'$

n $s' = s - \langle c, i, m, f \rangle + \langle c, i, m - \cdot t, f \cup \{i'\} \rangle + \langle t, i', \bar{m}_{\rho(t)}, \emptyset \rangle$



Prozedurale Petri-Netze

n Verhaltens Definition

n Definition für prozedurale Rückkehr-Transitionen:

n Eine Transition t in Instanz i' kann eine Rückkehr-

Transition zu s sein: $S \xrightarrow{t_{i'}^{\text{return}}} S'$

n Durch Schalten von t , wird ein neuer Zustand s' erzeugt, und die Instanz i' entfernt.

n $s' = s - \langle c, i, m, f \cup \{i'\} \rangle + \langle c, i, m + t \cdot, f \rangle - \langle t, i', \underline{m}_{\rho(t)}, \emptyset \rangle$



Semantik der Kontrollflüsse

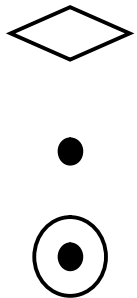
- n $\llbracket \langle \text{Aktivitätsknoten, Aktivitätskanten} \rangle \rrbracket = \langle P, T, A, \bar{m}, \underline{m} \rangle$
(ohne Objektknoten, ohne Objektflüsse)
- n Aktivitätsknoten: $\langle \text{EN, iN, fN, BN, CN} \rangle$
 - n EN ist eine Menge von der Ausführbarerknoten (Aktionen).
 - n iN, fN sind die Startknoten und Endknoten.
 - n BN ist eine Menge von der Zusammenführungsknoten und Entscheidungsknoten.
 - n CN ist eine Menge von der Teilungsknoten und Synchronisationsknoten.



Semantik der Kontrollflüsse

$P = \{iN, fN\} \cup BN \cup \{p_a \mid a \in \text{Kontrollflüsse}, \{a1, a2\} \cap (EN \cup CN) \neq \emptyset\}$

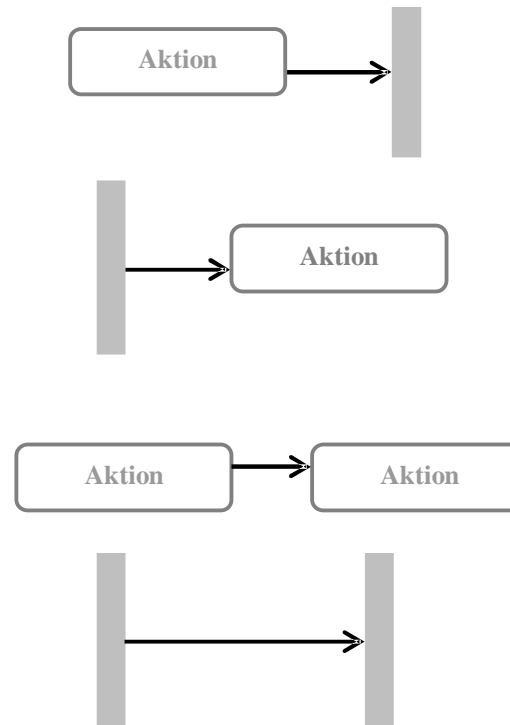
Aktivitätsdiagramm



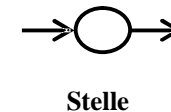
Petri-Netze



Aktivitätsdiagramm



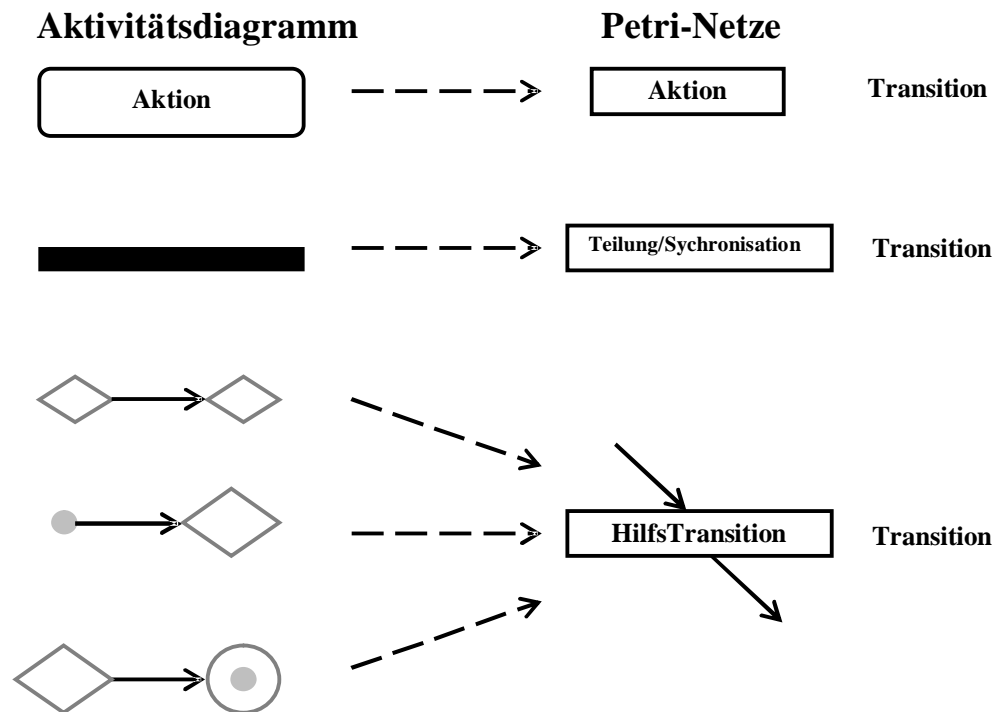
Petri-Netze





Semantik der Kontrollflüsse

$$n \quad T = EN \cup CN \cup \{t_a \mid a \in \text{Kontrollflüsse}, \{a1, a2\} \text{ BN} \cup \{iN, fN\}\}$$





Semantik der Kontrollflüsse

$$n \quad A = \{ \langle x_{\langle \text{von}, \text{nach} \rangle}, \text{nach} \rangle, \langle \text{von}, x_{\langle \text{von}, \text{nach} \rangle} \rangle \mid \langle \text{von}, \text{nach} \rangle \in \text{Kontrollkanten} \},$$

bei der eine Seite ist

p_a ($p_a \in P$ und $a \in \text{Kontrollflüsse}$) oder

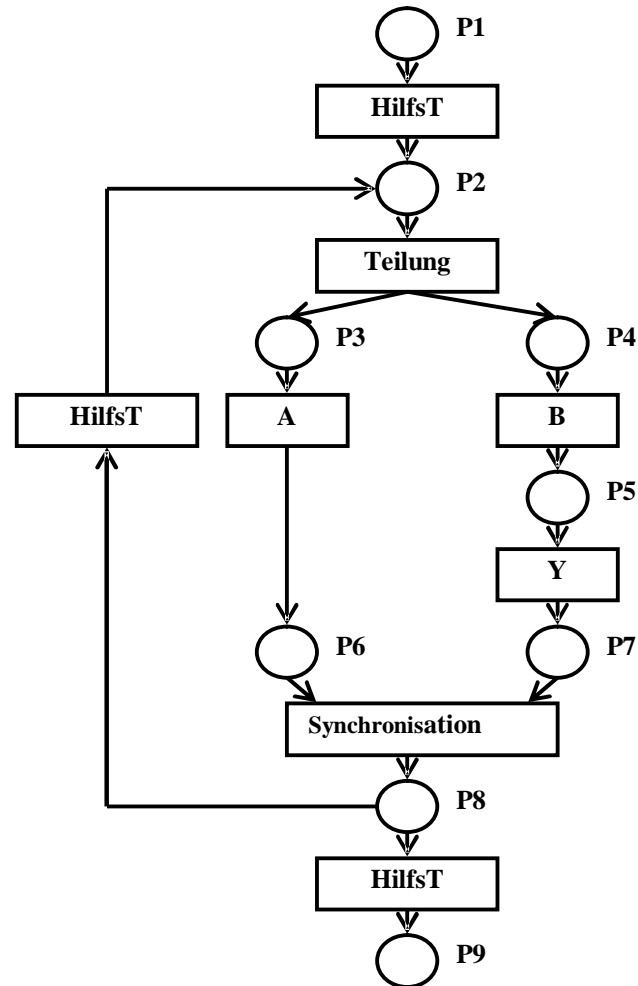
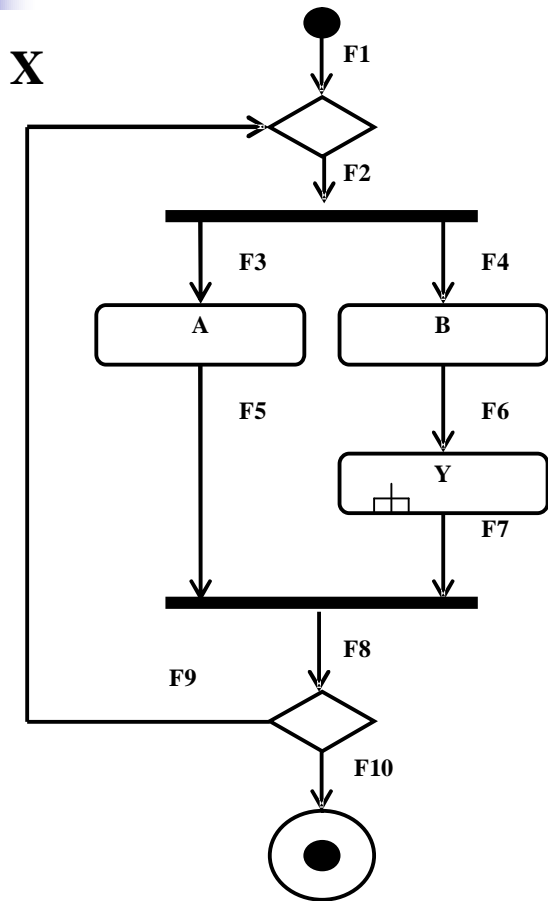
t_a ($t_a \in T$ und $a \in \text{Kontrollflüsse}$).

$$n \quad \bar{m} = iN$$

$$n \quad \underline{m} = fN$$



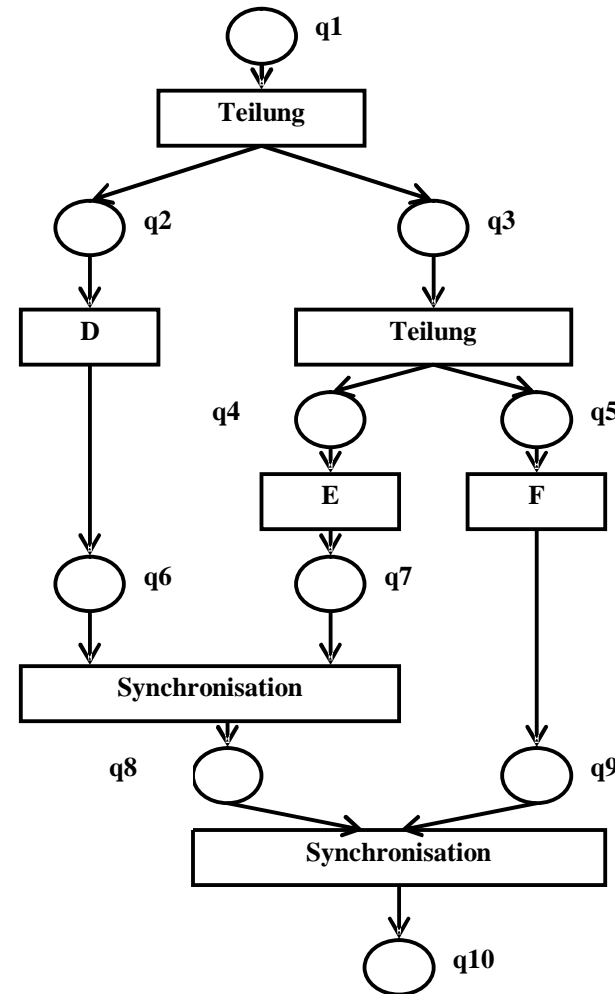
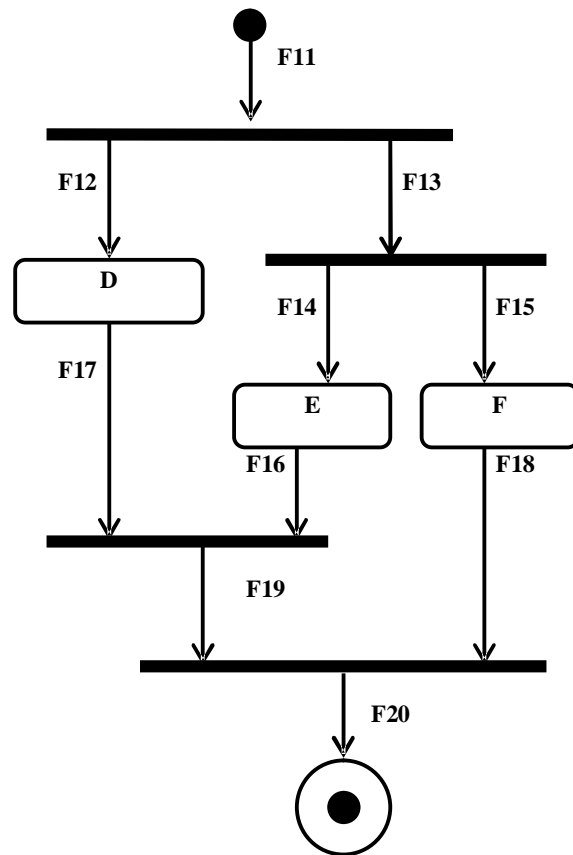
Semantik des Beispiels





Semantik des Beispiels

Y





Semantik der Aufruf Aktivitäten

$$n \quad \llbracket Spec \rrbracket = \langle N, \rho \rangle$$

n $Spec$ ist eine Menge von Aktivitäten.

n Es gibt Spitzen-Aktivität, die durch $top(Spec)$ ausgewählt wird.

n N ist $\{[Diagramm(A)] \mid A \in Spec\}$

n ρ ist eine Reihe von Aufruf-Beziehungen in $Spec$:
 $\{Name(A) \text{ a } [act(A)] \mid A \in Spec, act(A) \text{ ist definiert}\}$

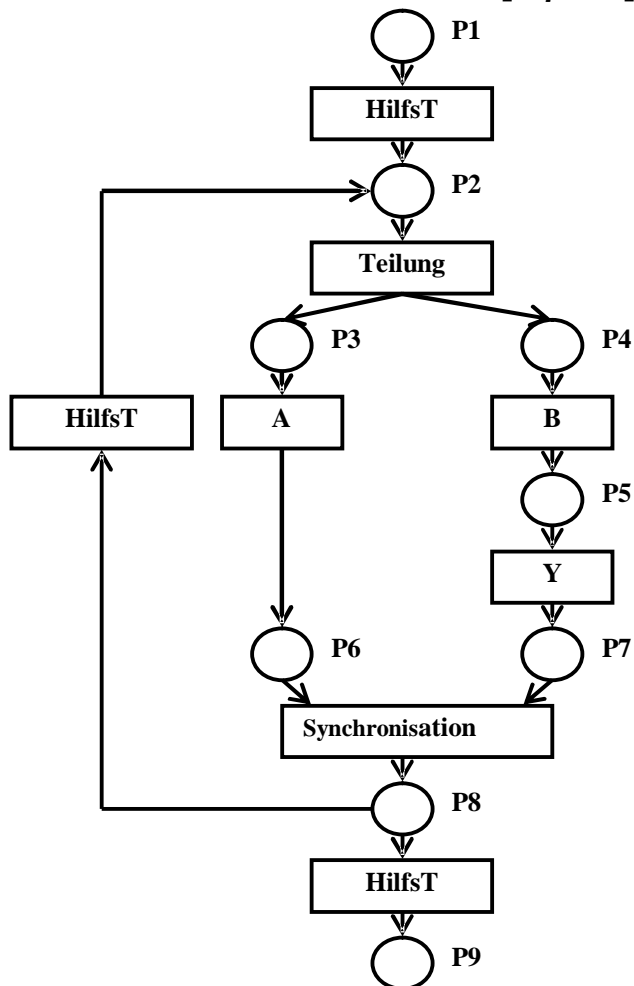
$$n \quad \overline{m}_{Spec} = \langle \perp, 0, \overline{m}_{Spec}, \emptyset \rangle$$

$$n \quad \underline{m}_{Spec} = \langle \perp, 0, \underline{m}_{Spec}, \emptyset \rangle$$



Semantik des Beispiels

$$[Spec] = \langle \{[X], [Y]\}, \{ Y^a [Y] \} \rangle$$



$$\bar{m}_{Spec} = \langle \perp, 0, p1, \emptyset \rangle$$

↓ Hilfstransition

$$\langle \perp, 0, p2, \emptyset \rangle$$

↓ Teilungstransition

$$\langle \perp, 0, p3, \emptyset \rangle \langle \perp, 0, p4, \emptyset \rangle$$

↓ Transitionen A, B

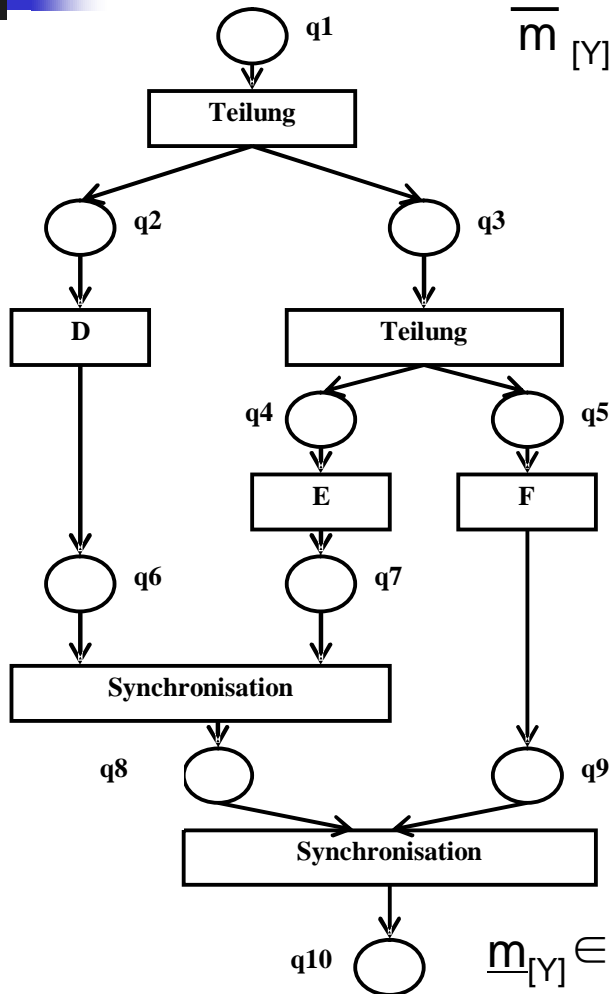
$$\langle \perp, 0, p6, \emptyset \rangle \langle \perp, 0, p5, \emptyset \rangle$$

↓ Transition $Y(Y^1_{call})$

$$\bar{m}_{[Y]}$$



Semantik des Beispiels



$$\bar{m}_{[Y]} \in \langle \perp, 0, p6, \{1\} \rangle \langle Y, 1, q1, \emptyset \rangle$$

Teilungstransition

$$\langle \perp, 0, p6, \{1\} \rangle \langle Y, 1, q2, \emptyset \rangle \langle Y, 1, q3, \emptyset \rangle$$

Transition D, Teilungstransition

$$\langle \perp, 0, p6, \{1\} \rangle \langle Y, 1, q6, \emptyset \rangle \langle Y, 1, q4, \emptyset \rangle \langle Y, 1, q5, \emptyset \rangle$$

Transitionen E, F

$$\langle \perp, 0, p6, \{1\} \rangle \langle Y, 1, q6, \emptyset \rangle \langle Y, 1, q7, \emptyset \rangle \langle Y, 1, q9, \emptyset \rangle$$

Synchronisationstransition

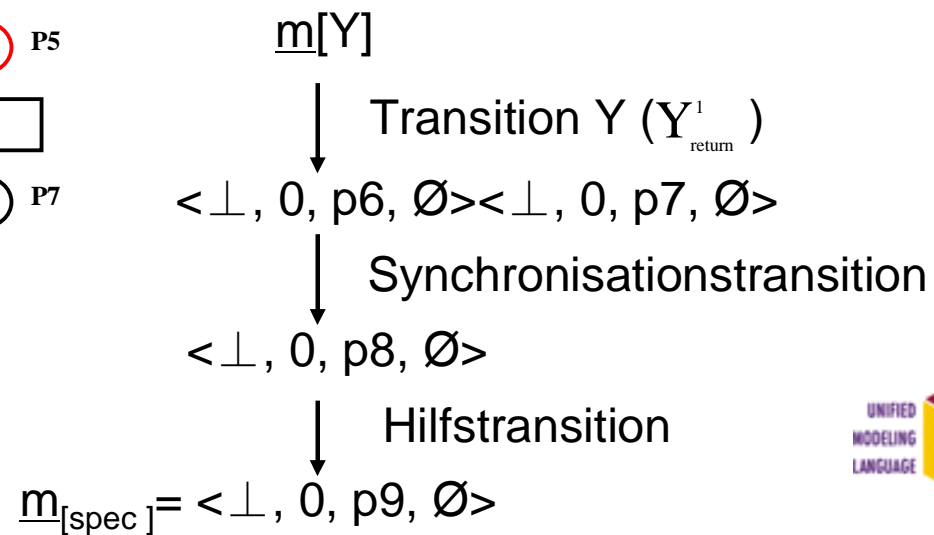
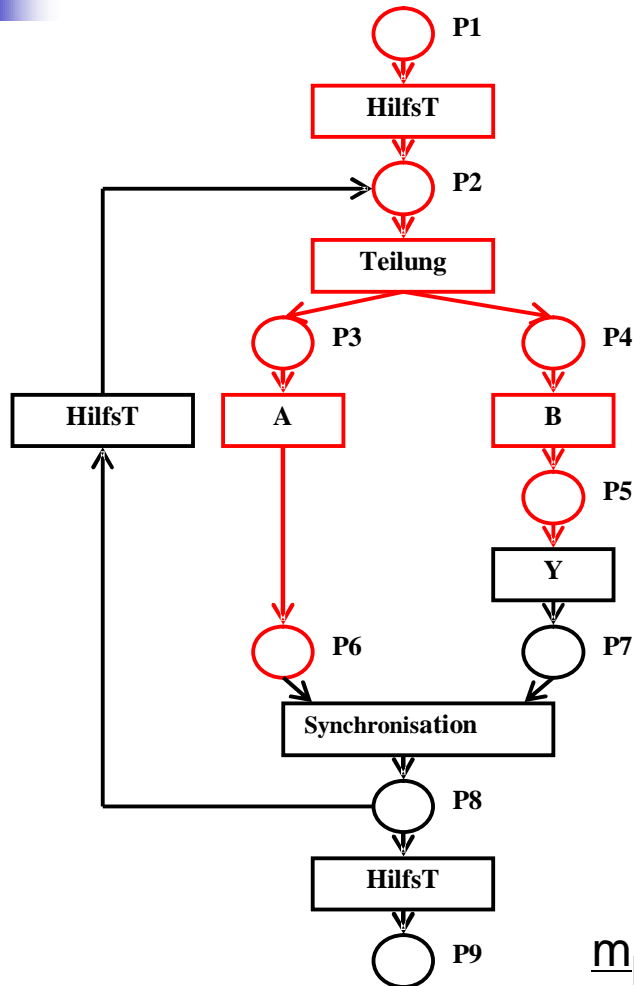
$$\langle \perp, 0, p6, \{1\} \rangle \langle Y, 1, q8, \emptyset \rangle \langle Y, 1, q9, \emptyset \rangle$$

Synchronisationstransition

$$\underline{m}_{[Y]} \in \langle \perp, 0, p6, \{1\} \rangle \langle Y, 1, q10, \emptyset \rangle$$



Semantik des Beispiels





Konklusion

- n Syntax der Aktivitätsdiagramme
- n Semantik der Aktivitätsdiagramme
 - n In UML V2.0 à Petri-Netze
 - n In UML V1.X à Zustandsmaschinen
- n Semantik der Kontrollflüsse
 - n komplette Petri-Netze
- n Semantik der Aufruf-Aktivitäten
 - n prozedurale Petri-Netze



Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit!