

Hauptseminar | Wintersemester 2004/05
Semantik der UML V2.0

Manfred Broy

Thema: UML 2.0 Interaktionen: Semantik und Verfeinerung

Datum: 14.01.2005

Betreuer Graubmann, Peter

Referent: Xie, Fei

Email: xie@in.tum.de

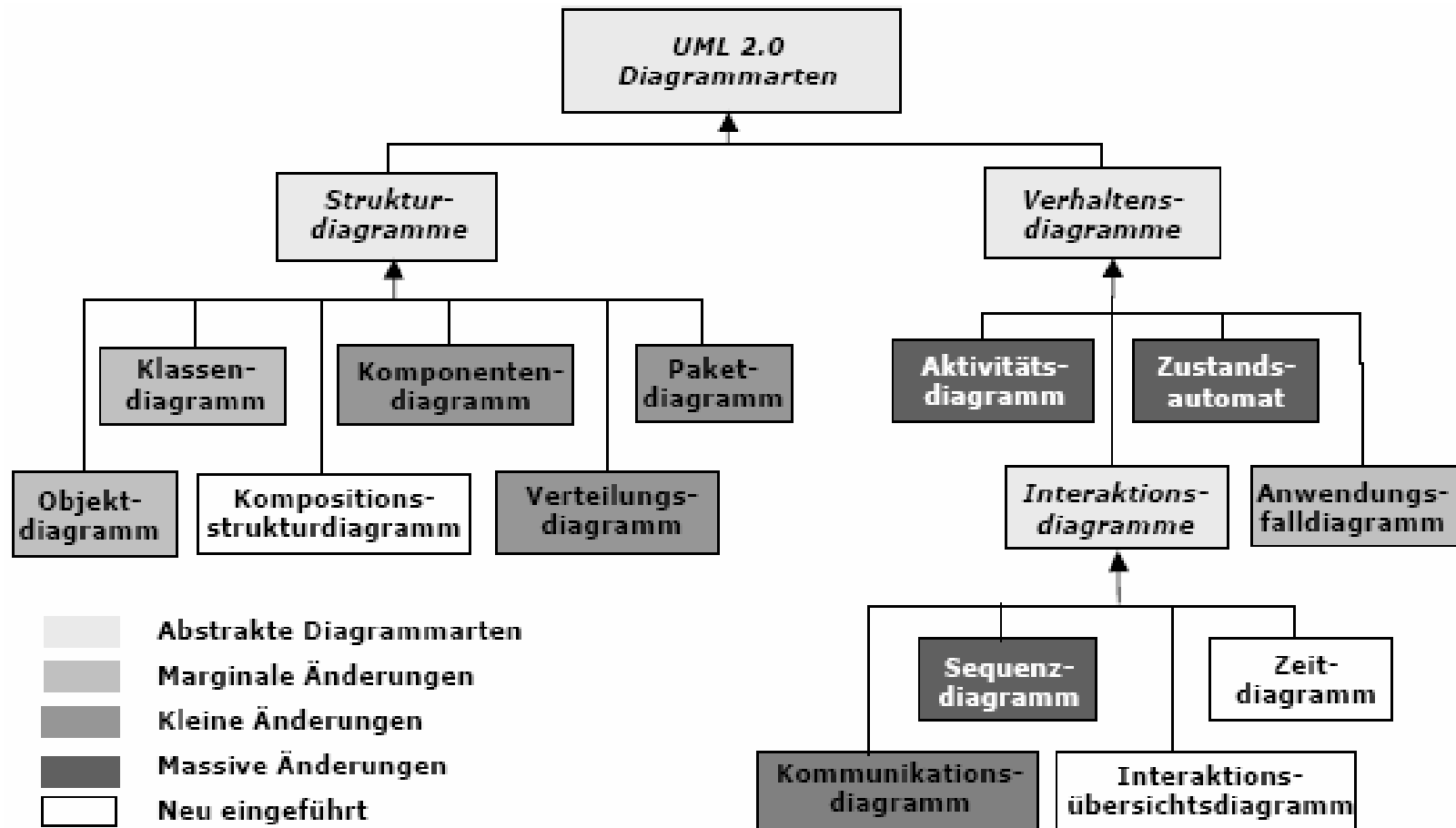


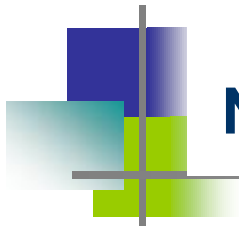


- F Geschichte und Diagrammarten der UML 2.0
- F Notation der Sequenzdiagramme
 - Basis-Sequenzdiagramme
 - Strukturierte Sequenzdiagramme
- F Syntax und Semantik der Interaktionen
- F Verbesserung der Negation
- F Zusammenfassung

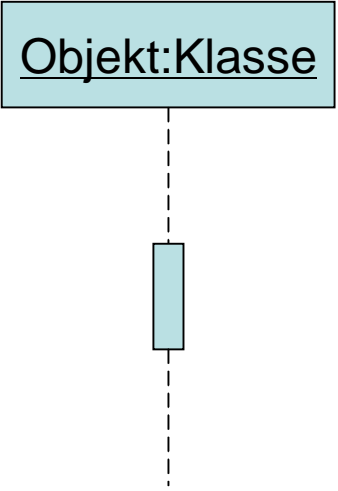
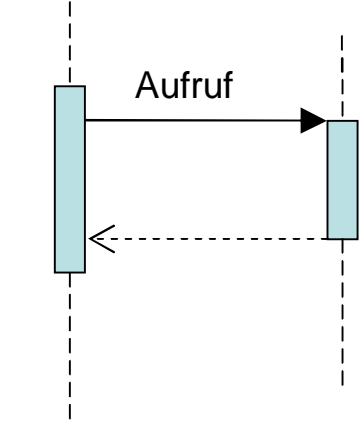
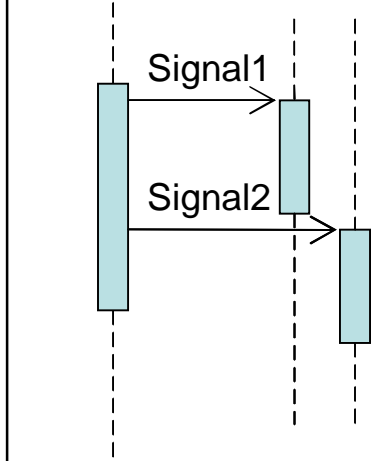


F Diagrammarten der UML 2.0





F Notation der Basis-Sequenzdiagramme

| Inhalt | Klasse, Objekt | Synchrone Nachricht (Aufruf) | Asynchrone Nachricht |
|---------|---|--|--|
| Symbole |  |  |  |



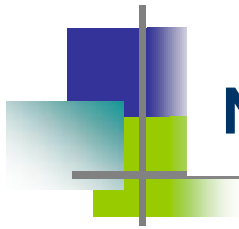
F Die Syntax der Nachrichten ist wie folgend definiert.

- `messageident ::= [attribute =] signal-or-operation-name
[(arguments)][: return-value] | '*'`
- `arguments ::= argument [, arguments]`
- `argument ::= [parameter-name=]argument-value | attribute= out-
parameter-name [:argument-value] -`

F Beispiele der Syntax

- `mymessage(14, - , 3.14, "hello")`
- `v=mymsg(16, variab):96`
- `mymsg(myint=16)`





F Notation der Basis-Sequenzdiagramme

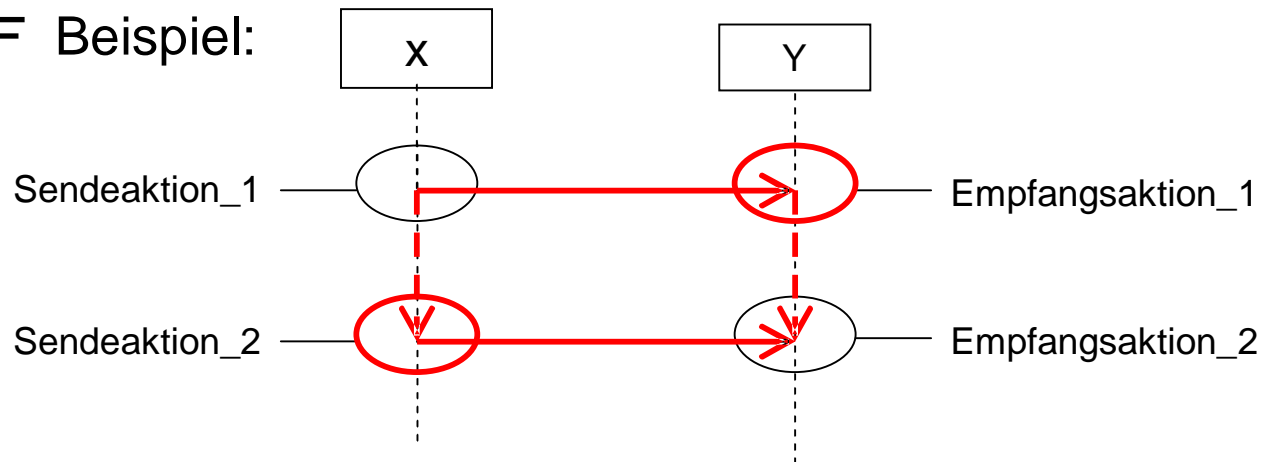
| Inhalt | Objekt erzeugen, zerstören | Rekursion | Gefundene & verlorene Nachrichten |
|---------|-------------------------------|-----------|--------------------------------------|
| Symbole | | | |



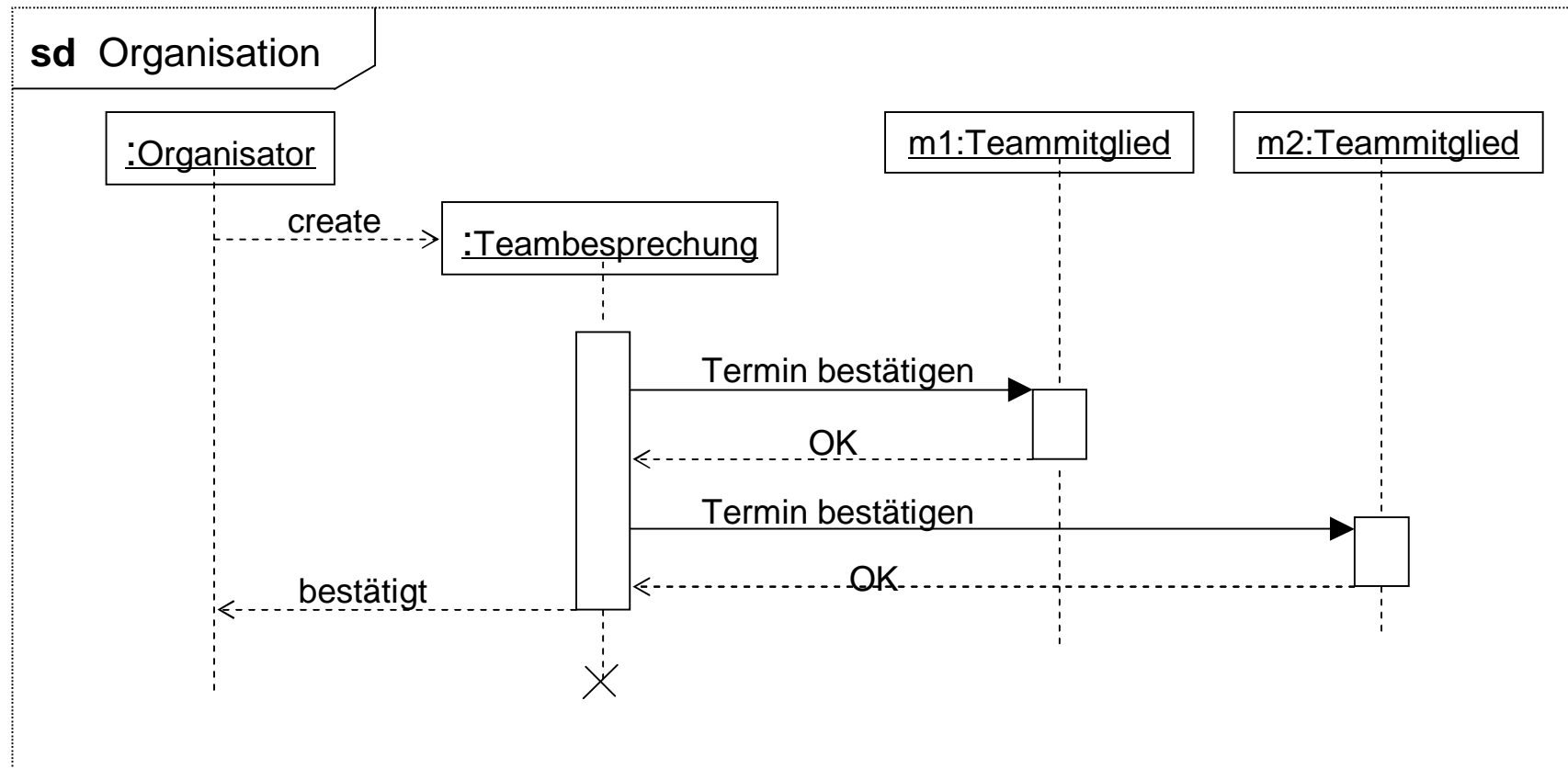
F Die Regeln der zeitlichen Abläufe

1. Die Sendaktion einer Nachricht findet stets vor der Empfangsaktion für diese Nachricht statt.
2. Die Abfolge von Sende- und Empfangsaktionen auf der gleichen Lebenslinie ist total geordnet.

F Beispiel:



F Beispiel des Basis- Sequenzdiagramms



F Strukturierte Sequenzdiagramme

- Motivation
- Zwei Komponenten
 1. Referenzen
 - Einen Verweis auf ein anderes Sequenzdiagramm
 2. Operatoren
 - Ähnliche Abläufe innerhalb eines Sequenzdiagramms darzustellen
 - Namen: *seq*, *alt*, *opt*, *break*, *par*, *strict*, *loop*, *region*, *neg*, *assert*, *ignore*, *consider*



F Abstrakte Syntax der Interaktionen

Interaction ::= Basic

| CombinedFragment

CombinedFragment ::= opt(Interaction)

| strict(Interaction, Interaction)

| seq(Interaction, Interaction)

| par(Interaction, Interaction)

| loop(Nat, (Nat| ∞), Interaction)

| ignore(Messages, Interaction)

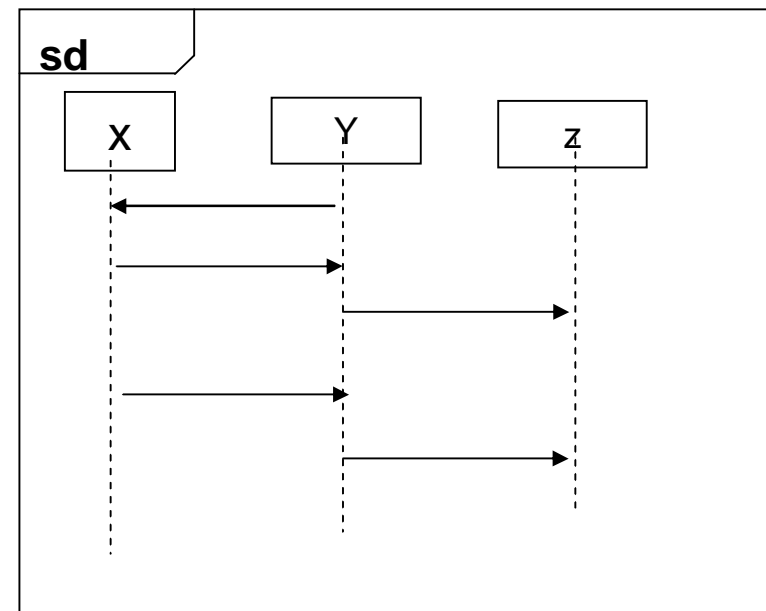
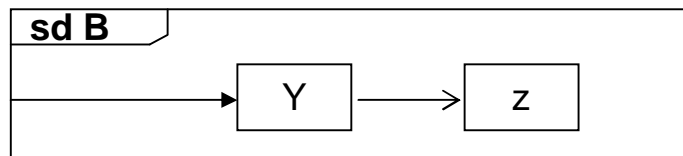
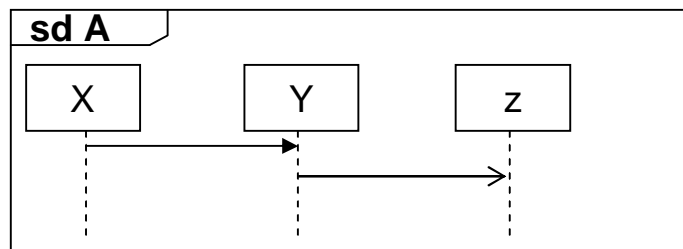
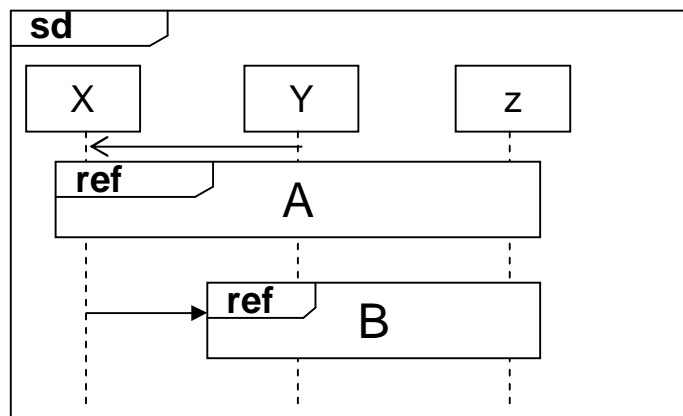
| alt(Interaction, Interaction)

| neg(Interaction)

| assert(Interaction)

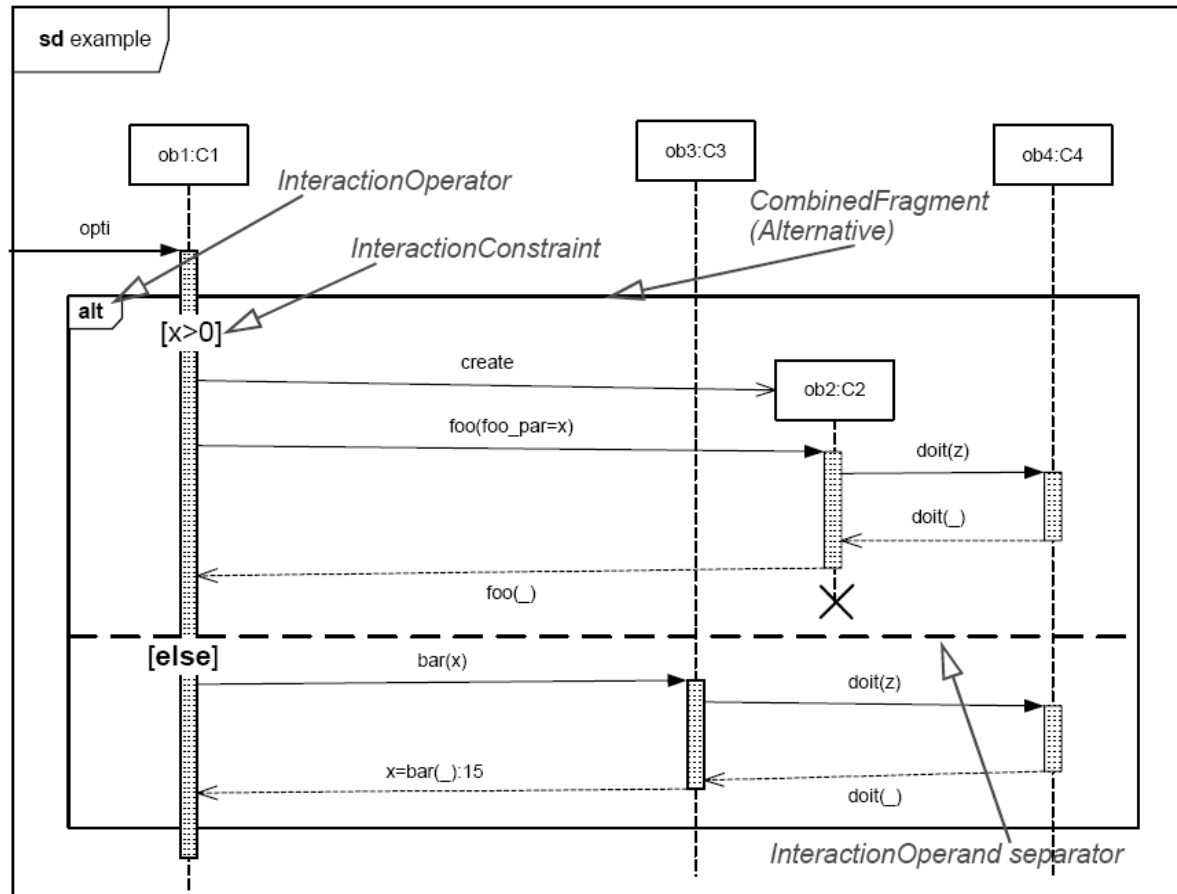


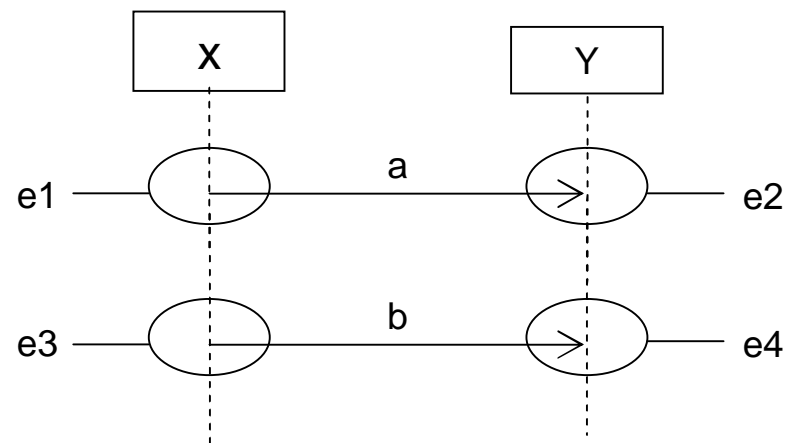
F Beispiel der Sequenzdiagramme (ref)





F Beispiel der Sequenzdiagramme (alt)





Mögliche Abläufe: $e1 \rightarrow e2 \rightarrow e3 \rightarrow e4$ oder $e1 \rightarrow e3 \rightarrow e2 \rightarrow e4$



partiell geordnete, bezeichnete Multimenge (*pomset*)

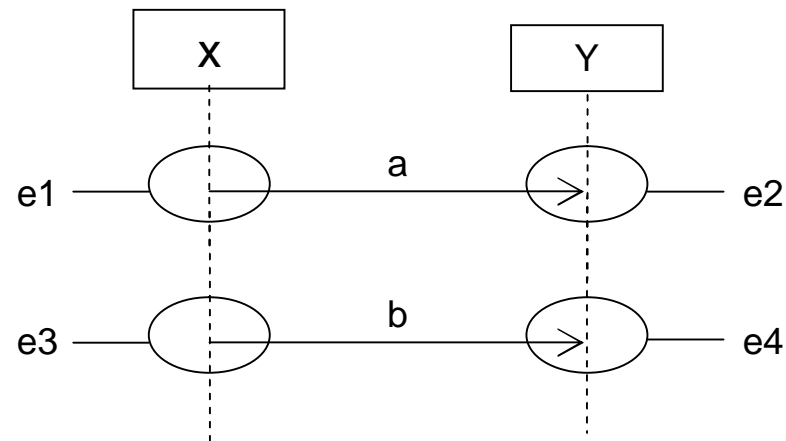




F partiell geordnete, bezeichnete Multimenge (*pomset*)

- Eine Klasse $[(X, \leq_x, \lambda_x)]$
- Eine Spur: eine *pomset* und total geordnet
- $lin(p)$: alle mögliche Linearisierung für eine *pomset* p
- skip: Ein leere *pomset*, das durch (Φ, Φ, Φ) repräsentiert, ist durch ε gekennzeichnet.
- Drei Operationen. Sei $p = [(X, \leq_x, \lambda_x)]$, $q = [(Y, \leq_y, \lambda_y)]$ und $X \cap Y = \Phi$
 1. Nebenläufigkeit: $\mathbf{p||q}$, ist die Klasse $[(X \cup Y, \leq_x \cup \leq_y, \lambda_x \cup \lambda_y)]$
 2. Konkatenation: $\mathbf{p;q}$, ist die Klasse $[(X \cup Y, (\leq_x \cup \leq_y \cup (X \times Y))^*, \lambda_x \cup \lambda_y)]$
 3. \otimes -Konaktenation: $\mathbf{p \otimes q}$, ist die Klasse $[(X \cup Y, (\leq_x \cup \leq_y \cup \{(x,y) \in X \times Y \mid \lambda_x(x) \otimes \lambda_y(y)\})^*, \lambda_x \cup \lambda_y)]$





Mögliche Abläufe: $e1 \rightarrow e2 \rightarrow e3 \rightarrow e4$ oder $e1 \rightarrow e3 \rightarrow e2 \rightarrow e4$



$[(\{e1, e2, e3, e4\},$
 $\{(e1, e1), (e1, e2), (e1, e3), (e2, e2), (e2, e4), (e3, e3), (e3, e4), (e4, e4)\},$
 $\{e1 \rightarrow \text{snd}(x, y, a), e2 \rightarrow \text{rcv}(x, y, a), e3 \rightarrow \text{snd}(x, y, b), e4 \rightarrow \text{rcv}(x, y, b)\})]$



F Die Semantik des positiven Fragments

- Interaktionen ohne Auftreten der Negation (neg) und Assertion (assert)
- Die positive Befriedigung: $t \models_p S$

$$t \models_p B \quad \text{if } t \in \text{lin}(B)$$

$$t \models_p \text{strict}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t = t_1 ; t_2 \wedge t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_p S_2$$

$$t \models_p \text{seq}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t \in \text{lin}(t_1 ; \infty t_2) \wedge t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_p S_2$$

$$t \models_p \text{par}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t \in \text{lin}(t_1 \parallel t_2) \wedge t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_p S_2$$

$$t \models_p \text{loop}(0, 0, S) \quad \text{if } t = \varepsilon$$

$$t \models_p \text{loop}(0, n + 1, S) \quad \text{if } t = \varepsilon \vee t \models_p \text{seq}(S, \text{loop}(0, n, S))$$

$$t \models_p \text{loop}(m + 1, n + 1, S) \quad \text{if } t \models_p \text{seq}(S, \text{loop}(m, n, S))$$

$$t \models_p \text{loop}(m, \infty, S) \quad \text{if } \exists n \geq m . t \models_p \text{loop}(m, n, S)$$

$$t \models_p \text{ignore}(M, S) \quad \text{if } \exists t_1 . t_1 \in \text{filter}(M)(t) \wedge t_1 \models_p S$$

$$t \models_p \text{alt}(S_1, S_2) \quad \text{if } t \models_p S_1 \vee t \models_p S_2$$



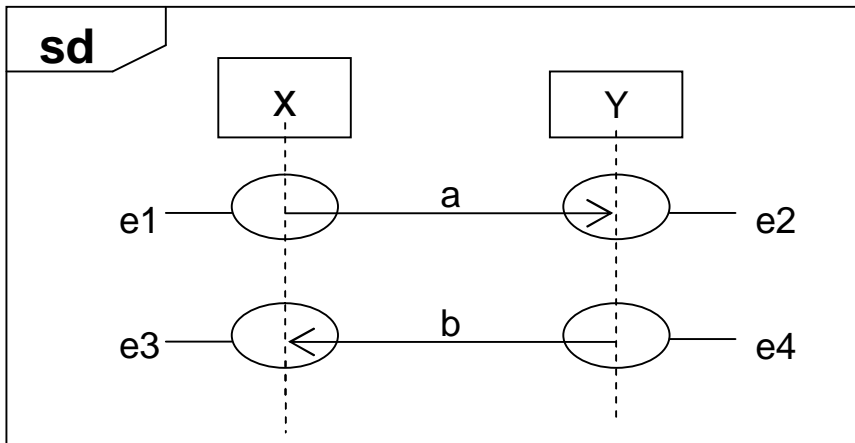
F Definitionen der Negation

- Störrle's Definition für Negation:
 1. not the [valid] traces of s
 2. Anything but the [valid] traces of s
 3. The negative traces of S to be the positive traces for $\text{neg}(s)$
- Haugen und Stølen's Definition für Negation
 1. the valid traces of $\text{neg}(S)$ consists just of the empty trace

F Spuren(Eng. Traces)

- ┆ Drei artige Spuren:
 1. positive (Eng. valid) Spuren
 2. Negative (Eng. invalid) Spuren
 3. ergebnislos (Eng. inconclusive) Spuren

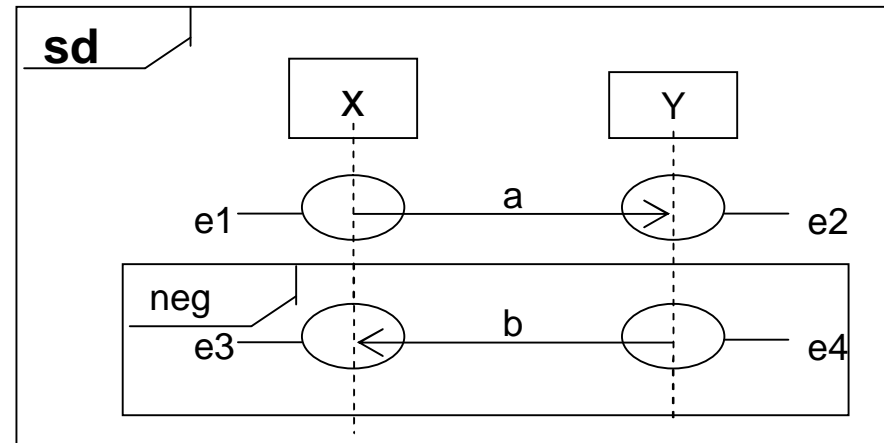




Positive Spuren: e1, e2, e4, e3

Negative Spuren: NULL

Inconclusive Spuren: alle andere Spuren



e1, e2

e1, e2, e4, e3

alle andere Spuren



F Die Semantik des negativen Fragments

$$t \models_p \text{neg}(S) \quad \text{if } t = \varepsilon$$
$$t \models_p \text{assert}(S) \quad \text{if } t \models_p S$$
$$t \models_n \text{strict}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t = t_1 ; t_2 \wedge (t_1 \models_n S_1 \vee (t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_n S_2))$$
$$t \models_n \text{seq}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t \in \text{lin}(t_1 ; \bowtie t_2) \wedge (t_1 \models_n S_1 \vee (t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_n S_2))$$
$$t \models_n \text{par}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t \in \text{lin}(t_1 \parallel t_2) \wedge ((t_1 \models_n S_1 \wedge t_2 \models_n S_2) \vee \\ (t_1 \models_n S_1 \wedge t_2 \models_p S_2) \vee (t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_n S_2))$$
$$t \models_n \text{loop}(0, n + 1, S) \quad \text{if } t \models_n \text{seq}(S, \text{loop}(0, n, S))$$
$$t \models_n \text{loop}(m + 1, n + 1, S) \quad \text{if } t \models_n \text{seq}(S, \text{loop}(m, n, S))$$
$$t \models_n \text{loop}(m, \infty, S) \quad \text{if } \exists n \geq m . t \models_n \text{loop}(m, n, S)$$
$$t \models_n \text{ignore}(M, S) \quad \text{if } \exists t_1 . t_1 \in \text{filter}(M)(t) \wedge t_1 \models_n S$$
$$t \models_n \text{alt}(S_1, S_2) \quad \text{if } t \models_n S_1 \wedge t \models_n S_2$$
$$t \models_n \text{neg}(S) \quad \text{if } t \neq \varepsilon \wedge t \models_p S$$
$$t \models_n \text{assert}(S) \quad \text{if } t \not\models_p S$$


F Die Definition für die σ Funktion

$$\sigma(B) = B$$

$$\sigma(\text{strict}(S_1, S_2)) = \text{strict}(\sigma(S_1), \sigma(S_2))$$

$$\sigma(\text{par}(S_1, S_2)) = \text{par}(\sigma(S_1), \sigma(S_2))$$

$$\sigma(\text{loop}(m, \bar{n}, S)) = \text{loop}(m, \bar{n}, \sigma(S))$$

$$\sigma(\text{ignore}(M, S)) = \text{ignore}(M, \sigma(S))$$

$$\sigma(\text{alt}(S_1, S_2)) = \text{alt}(\sigma(S_1), \sigma(S_2))$$

$$\sigma(\text{neg}(S)) = \text{skip}$$

$$\sigma(\text{assert}(S)) = \sigma(S)$$

$$t \models_p B \quad \text{if } t \in \text{lin}(B)$$

$$t \models_p \text{strict}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t = t_1 ; t_2 \wedge t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_p S_2$$

$$t \models_p \text{seq}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t \in \text{lin}(t_1 ; \bowtie t_2) \wedge t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_p S_2$$

$$t \models_p \text{par}(S_1, S_2) \quad \text{if } \exists t_1, t_2 . t \in \text{lin}(t_1 \parallel t_2) \wedge t_1 \models_p S_1 \wedge t_2 \models_p S_2$$

$$t \models_p \text{loop}(0, 0, S) \quad \text{if } t = \varepsilon$$

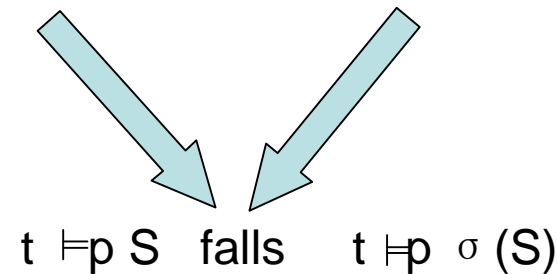
$$t \models_p \text{loop}(0, n + 1, S) \quad \text{if } t = \varepsilon \vee t \models_p \text{seq}(S, \text{loop}(0, n, S))$$

$$t \models_p \text{loop}(m + 1, n + 1, S) \quad \text{if } t \models_p \text{seq}(S, \text{loop}(m, n, S))$$

$$t \models_p \text{loop}(m, \infty, S) \quad \text{if } \exists n \geq m . t \models_p \text{loop}(m, n, S)$$

$$t \models_p \text{ignore}(M, S) \quad \text{if } \exists t_1 . t_1 \in \text{filter}(M)(t) \wedge t_1 \models_p S$$

$$t \models_p \text{alt}(S_1, S_2) \quad \text{if } t \models_p S_1 \vee t \models_p S_2$$





Verbesserung der Negation



F Interaktion in den klassischen Sinnen

Die Operatoren $\text{neg}(-)$ und $\text{assert}(-)$ werden durch $\text{not}(-)$ ersetzt.

$$t \models_P \text{not}(S) \quad \text{if } t \not\models_P S$$

Any = ignore(M, skip)

None = not(Any)

$\text{and}(S_1, S_2) = \text{not}(\text{all}(\text{not}(S_1), \text{not}(S_2)))$

F Die Definition für die ν Funktion

$$\nu(B) = \text{None}$$

$$\nu(\text{strict}(S_1, S_2)) = \text{alt}(\text{strict}(\nu(S_1), \text{Any}), \text{strict}(\sigma(S_1), \nu(S_2)))$$

$$\nu(\text{seq}(S_1, S_2)) = \text{alt}(\text{seq}(\nu(S_1), \text{Any}), \text{seq}(\sigma(S_1), \nu(S_2)))$$

$$\nu(\text{par}(S_1, S_2)) = \text{alt}(\text{par}(\nu(S_1), \nu(S_2)), \text{par}(\nu(S_1), \sigma(S_2)), \text{par}(\sigma(S_1), \nu(S_2)))$$

$$\nu(\text{loop}(m, \bar{n}, S)) = \text{and}(\text{loop}(m, \bar{n}, \nu(S)), \text{not}(\text{skip}))$$

$$\nu(\text{ignore}(M, S)) = \text{ignore}(M, \nu(S))$$

$$\nu(\text{alt}(S_1, S_2)) = \text{and}(\nu(S_1), \nu(S_2))$$

$$\nu(\text{neg}(S)) = \text{and}(\sigma(S), \text{not}(\text{skip}))$$

$$\nu(\text{assert}(S)) = \text{not}(\sigma(S))$$





Verbesserung der Negation



F Zusammengefasst haben wir zwei Resultaten:

- $t \models_p S$ falls $t \models_p \sigma(S)$
- $t \models_n S$ falls $t \models_p \nu(S)$



- F Im Dokument UML 2.0 Spezifikation ist die Features der Interaktionssprache nicht deutlich spezifiziert, z.B. Negation.
- F Wir haben zuerst die Syntax und Semantik der Interaktion formal beschrieben.
- F Besonders haben wir die positiven, negativen und inconclusiven Abläufe für Interaktionen klassifiziert.
- F Schließlich versuchen wir durch die Einführung von zwei Funktionen, σ und ν , das Testen für die negative Befriedigung zu vermeiden.





Vielen Dank
für Ihre Aufmerksamkeit!

